

(I) Հիշեցում

$(X_1, Y_1), \dots, (X_n, Y_n), (X_{n+1}, Y_{n+1}) \stackrel{iid}{\sim} \underbrace{P^*}_{\text{անկախ}}$
 դիսկրետ վիճակներ անկախ

$g: \mathcal{X} \rightarrow \mathcal{Y}$ կանխատեսիչ

$R(g) = \mathbb{E}[l(Y, g(X))]$, որպես $(X, Y) \sim P^*$
 կանխատեսիչի ռիսկ

$g^* \in \underset{g}{\operatorname{argmin}} R(g)$ - Բայտերի կանխատեսիչ

* Բինար դասակարգում $\mathcal{Y} = \{0, 1\}$, $l(y, y') = \mathbb{1}(y \neq y')$

$R(g) = \mathbb{P}(g(X) \neq Y)$; $g^*(x) = \mathbb{1}(\eta^*(x) \geq \frac{1}{2})$:

* Էվկլիդեսյան դասակարգման ռեգրեսիա $\mathcal{Y} = \mathbb{R}$, $l(y, y') = (y - y')^2$

$R(g) = \mathbb{E}[(g(X) - Y)^2]$; $g^*(x) = \eta^*(x) = \mathbb{E}[Y | X=x]$:

3. Կարգ բինար դասակարգման և խորքային գնահատման իրգև

Հիշեցնենք, որ ինքի դիսկրետ կոմ իրգևի $\mathcal{X} \subset \mathbb{R}^p$ դեպքում:

Պիսկրետ շար կառուցի կանխատեսիչի ծանուցիչ դեպքում,

երբ X պարսեպակա ինքային պայմանական բաշխումն

Y -ի անկարծաճ ունի խորքային ֆունկցիա $\forall A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^p)$

$$P(X \in A | Y=0) = \int_A f_0(x) dx \quad P(X \in A | Y=1) = \int_A f_1(x) dx :$$

Վերադառնալով նախորդ թեմային և g^* -ը կապված f_0, f_1 ֆունկցիաների հետ:

Թեորեմ 3 Կանոնական $x \in \mathcal{X}$ -ի համար, արտեղի ունի

$$g^*(x) = 1 \iff f_1(x) \cdot \pi_1 \geq f_0(x) \pi_0$$

որտեղ $\pi_0 = P(Y=0)$ և $\pi_1 = P(Y=1)$:

Նախադրյալ Եզակակից ν -ով հետևյալ չափը $\mathbb{R}^p \times \{0,1\}$ -ի

$$\nu = \underbrace{\lambda_p}_{\text{էտեղի չափ}} \otimes \underbrace{(\delta_0 + \delta_1)}_{\text{էրկու դիրքի չափերի գումար}}$$

Բայցի թեորեմը պնդում է, որ եթե

(X, Y) -ը պարահանական վեկորն է $\mathcal{X} \times Y$ -ի վրա ($\mathcal{X} = \mathbb{R}^p$, $Y = \{0,1\}$ ընդ դեպքում), ապա (X, Y) -ի համարյալ բաշխման կորոբորանը գրվում է հետևյալ բանաձևով՝

$$f_{(X,Y)}(x,y) = \underbrace{f_{X|Y}(x|y)}_{\text{համարյալ բաշխում}} \times f_Y(y) \\ = f_{Y|X}(y|x) \times f_X(x):$$

հետևաբար

$$\eta^*(x) = E[Y|X=x] = \int_Y y f_{Y|X}(y|x) \nu(dy) \\ = \int_Y y \frac{f_{(X,Y)}(x,y)}{f_X(x)} \nu(dy) = \frac{1}{f_X(x)} \int_Y y f_{X|Y}(x,y) f_Y(y) \nu(dy) \\ = \frac{f_1(x) \pi_1}{f_X(x)}$$

Նայել հարվարկը ցույց է ցույց, որ

$$1 - \eta^*(x) = \int_y (1-y) f_{Y|X}(y|x) \nu(dy)$$

$$= \frac{f_0(x) \pi_0}{f_X(x)}$$

Հարկարար,

$$g^*(x) = 1 \iff \eta^*(x) \geq \frac{1}{2} \iff \eta^*(x) \geq 1 - \eta^*(x)$$

$$\iff \frac{f_1(x) \pi_1}{f_X(x)} \geq \frac{f_0(x) \pi_0}{f_X(x)} \iff f_1(x) \pi_1 \geq f_0(x) \pi_0$$

Հիմնականում այս փոքրիկի վրա, կարելի է առաջարկել հարկարար ճորտացումը՝ կանխարժեքի կանոնները հաճար:

a) Գնահատել π_0 և π_1 -ը հարկարար ջնով՝

$$\hat{\pi}_0 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbb{1}(Y_i = 0) \quad \hat{\pi}_1 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbb{1}(Y_i = 1)$$

(այս ճանաչողությունը՝ $\hat{\pi}_j \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{h.h.} \pi_j \quad \forall j \in \{0, 1\}$)

b) Նշանակել $X_1^0, \dots, X_{n_0}^0$ -ով այն X_i -ները, որոնք հաճարարարարանում են $Y_i = 0$ պիտակի:

c) Նշանակել $X_1^1, \dots, X_{n_1}^1$ -ով այն X_i -ները, որոնք հաճարարարարանում են $Y_i = 1$ պիտակի:

d) $(X_1^0, \dots, X_{n_0}^0)$ -ի հիման վրա գնահատել f_0 -ը \hat{f}_0 -ով:

e) $(X_1^1, \dots, X_{n_1}^1)$ -ի հիման վրա գնահատել f_1 -ը \hat{f}_1 -ով:

f) Նշանակել $\hat{g}(x) = \mathbb{1}(f_1(x) \hat{\pi}_1 \geq f_0(x) \hat{\pi}_0)$:

Հարց ինչպես լուծել d) և e) կետերում նշված գնահատման ինդիկատորը: Այս հարցին կորաձայրենք 3-րդ և 4-րդ դասախոսությունները:

4. Էմպիրիկ ռիսկի միմոնիզացիա

Վեկ այլ փորձված մոտեցում՝ օգտագործվող կաճիկային կառուցելու գրքում, էմպիրիկ ռիսկի միմոնիզացիան է:

* Էմպիրիկ ռիսկ՝ $\hat{R}_n(g) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n l(Y_i, g(X_i))$
 empirical risk training error

* ԵՐՄ (ERM) ընտրում էմպիրիկ ռիսկի նվազագույն կաճիկայինների մի բազմություն՝ \mathcal{G} , և նշանակում

$$\hat{g}_n \in \arg \min_{g \in \mathcal{G}} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n l(Y_i, g(X_i)). \quad (\text{ERM})$$

Այս \mathcal{G} բազմության հարձակ ընտրությունը կարևոր է առնվազն 2 փաստակցություններով՝

- 1) (ERM) օպտիմիզացիայի ինդիկատորը պետք է հնարավոր լինի լուծել:
- 2) \hat{g}_n - ը պետք է ունենա փոքր ռիսկ:

Այս դասախոսությունների շրջանակում կկենտրոնանանք միայն երկրորդ կետի վրա: